

Lineare Algebra - Übungsnotizen 9

Leopold Karl

20. November, 2023

1 WH: Stoff der letzten Woche

- Anzahl der Lösungen linearer Gleichungssysteme
- Gruppen und Ringe

2 Organisatorisches

- Ich freue mich über eure Teilnahme an der Abstimmung für den VMP-Award!

3 Lösung Quiz 9

Frage 1. Sei K ein Körper, V, W K -VR. Zeige, dass für lineare Abbildungen $T, S : V \rightarrow W$ und ein Skalar $\alpha \in K$ gilt, dass ...

- ... $T + S$ linear ist.
- ... αT linear ist.

Lösung 1.

- Aufgrund der Definition von $T + S$ und der Linearität von T und S gilt für $v, v' \in V, \beta \in K$:

$$(T+S)(v+\beta v') = T(v+\beta v') + S(v+\beta v') = T(v) + \beta T(v') + S(v) + \beta S(v') = (T+S)(v) + \beta(T+S)(v').$$

Folglich ist $T + S$ linear.

- Aufgrund der Definition von αT und der Linearität von T gilt für $v, v' \in V, \beta \in K$:

$$(\alpha T)(v + \beta v') = \alpha \cdot (T(v) + \beta \cdot T(v')) = (\alpha T)(v) + \beta \cdot (\alpha T)(v').$$

Folglich ist αT linear.

Frage 2. Sei K ein Körper. Zeigen Sie, dass $\text{Gl}_n(K)$ eine Gruppe unter Matrix-Multiplikation ist.

Lösung 2. Wir überprüfen die Definition einer Gruppe. Es gilt:

- Assoziativität: Seien $A, B, C \in \text{Gl}_n(K)$ mit $A = (a_{ij})_{i,j}, B = (b_{ij})_{i,j}, C = (c_{ij})_{i,j}$. Dann gilt:

$$A(B + C) = \left(\sum_{i=1}^n a_{ki}(b_{ij} + c_{ij}) \right)_{k,j} = \left(\sum_{i=1}^n a_{ki}b_{ij} \right)_{k,j} + \left(\sum_{i=1}^n a_{ki}c_{ij} \right)_{k,j} = AB + AC.$$

- Existenz eines linksneutralen Elements: Die Einheitsmatrix ist linksneutral, da für alle Matrizen, insbesondere für Matrizen $A \in \text{Gl}_n(K)$ gilt, dass $I \cdot A = A$.
 - Existenz eines Linksinversen: Per Definition von $\text{Gl}_n(K)$ existiert für jede Matrix $A \in \text{Gl}_n(K)$ eine beidseitige Inverse bzgl. der Matrixmultiplikation, insbesondere also eine Linksinverse bzgl. der Matrixmultiplikation.
-

4 Serie 8 - Nachbesprechung

Viele Aufgaben zu Basiswechsel und eine zu Projektionen; gemeinsame Besprechung der Aufgabe 4 (aus Serie 8).

5 Theorie & Beispiele

Wann kann ich für eine gegebene lineare Abbildung $T : V \rightarrow W$ und eine gegebene Darstellungsmatrix A von passender Dimension Basen \mathcal{B} von V und \mathcal{C} von W finden, sodass $[T]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}} = A$?

Wir bemerken, dass dies genau dann gilt, wenn $A = [\text{id}_W]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{E}} [T]_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}} [\text{id}_V]_{\mathcal{E}}^{\mathcal{B}}$ und da Basiswechselmatrizen invertierbar sind, ist also (siehe Quiz 8, Frage 1) $A \sim [T]_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}$. Wir interessieren uns also jetzt dafür, wann zwei Matrizen äquivalent sind. Der folgende Satz gibt darüber Auskunft:

Satz (Klassifikation äquivalenter Matrizen). Zwei Matrizen $A, B \in \text{Mat}_{n \times m}(K)$ sind äquivalent genau dann wenn sie den gleichen Rang haben.

Beweis. Wir verwenden EZU-Matrizen $E_i, F_i \in \text{Gl}_n(K)$, um A und B auf reduzierte Zeilenstufenform zu bringen. Falls notwendig, verwenden wir noch Spaltenumformungen, um nur noch führende Einser zu haben, d.h. $A_r = EAE'$, $B_r = FBF'$, wobei A_r, B_r die reduzierten Matrizen sind, also überall Nulleinträge haben außer potenziell auf der Diagonalen Einser, $E = E_n \cdot \dots \cdot E_1$, $F = F_n \cdot \dots \cdot F_1$ und $E' = E'_1 \cdot \dots \cdot E'_n$, $F' = F'_1 \cdot \dots \cdot F'_n$. Nun haben wir, dass der Rang von A und B unter Multiplikation mit invertierbaren Matrizen erhalten bleibt und dass der Rang der Matrizen gleich der Anzahl der Einser auf der Diagonalen ist. Nach potenzieller Permutation der Einser haben wir $A_r = B_r$, falls A und B gleichen Rang haben, also folgern wir, dass $A = E^{-1}A_rE'^{-1} = E^{-1}PB_rP'E'^{-1} = E^{-1}PFBF'P'E^{-1}$ und damit $A \sim B$. Haben A und B hingegen nicht denselben Rang, so sind sie sicherlich nicht ähnlich, da der Rang bei Multiplikation mit invertierbaren Matrizen erhalten bleibt. \square

Somit können wir sofort überprüfen, ob wir überhaupt Basen finden können, sodass A die Darstellungsmatrix von T bzgl. dieser Basen ist, indem wir schauen, ob $\text{Rang}([T]_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}) = \text{rk}(T) = \text{Rang}(A)$.

Ein konkretes Beispiel, in dem wir explizit diese Basis berechnen, sei hier angeführt. Wir werden dies kommende Übungsstunde noch gemeinsam durchrechnen.

Beispiel. Sei $V = \mathbb{R}_{\leq 2}[X]$, $W = \mathbb{R}_{\leq 3}[Y]$, $T : V \rightarrow W, aX^2 + bX + c \mapsto aY^2 + b - c$ und seien

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Für welche dieser Matrizen können wir Basen \mathcal{B} von V und \mathcal{C} von W finden, sodass $C = [T]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}$ für $C \in \{A, B\}$? Finde diese Basen, falls möglich.

Lösung. Wir bemerken, dass $\text{Rang}(A) = 2$ und $\text{Rang}(B) = 3$ und berechnen $\text{rk}(T) = \dim(\text{im}(T)) = \dim(\langle 1, Y^2 \rangle) = 2$, also können wir mit obigem Satz nur für A die gewünschten Basen finden.

Wir wissen ebenso, dass es Basen \mathcal{B}' von V und \mathcal{C}' von W gibt, sodass

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} =: D = [T]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{B}'}$$

Da dann für die gesuchten Basen \mathcal{B} und \mathcal{C} gilt, dass $A = [T]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}} = [\text{id}_W]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}'} [T]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{B}'} [\text{id}_V]_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}$, genügt es die Basen \mathcal{B}' und \mathcal{C}' zu finden und dann das folgende Basiswechsel-Problem zu lösen: Man bestimme die Basis \mathcal{B} von V , wenn eine Basis \mathcal{B}' von V und eine Basiswechselmatrix $[\text{id}_V]_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}$ gegeben sind.

Wir suchen zuerst einmal die Basen \mathcal{B}' und \mathcal{C}' . Bemerke dazu, dass $\text{Ker}(T) = \langle (X + 1) \rangle$ und $\text{Ker}(A) := \text{Ker}(T_A) = \langle e_3 \rangle$. Wir wollen also, dass $\varphi(X + 1) = e_3$, damit unser Diagramm kommutiert (siehe Übungsnotizen der vergangenen Woche). Wähle also $\mathcal{B}' = (1, X^2, X + 1)$ eine (beliebige)

Erweiterung der Basis von $\text{Ker}(T)$ zu einer geordneten Basis von V , bei der die Basisvektoren von $\text{Ker}(T)$ am Ende stehen und $\mathcal{C}' = (-1, Y^2, Y, Y^3) = (T(1), T(X^2), v_1, v_2)$ eine (beliebige) Erweiterung der Basis des Bildes von T zu einer Basis von W . Wir überprüfen (in diesem konkreten Fall), dass $D = [T]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{B}'}$:

$$[T]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{B}'} = \left(\begin{array}{c|c|c} \psi(T(1)) & \psi(T(X^2)) & \psi(T(X+1)) \\ \hline & & \end{array} \right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = D,$$

wobei ψ wiederum die Koordinatenabbildung aus unserem kommutativen Diagramm ist.

Tatsächlich, kann man diese Konstruktion relativ schnell für beliebiges T und beliebige Erweiterungen der Basis vom Kern resp. der Basis vom Bild verallgemeinern (der fleißige Leser möge sich dies überlegen).

Als nächstes versuchen wir nun \mathcal{B} und \mathcal{C} zu finden. Dazu ist es hilfreich $[\text{id}_V]_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}$ und $[\text{id}_W]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{C}}$ zu kennen. Diese berechnen wir, indem wir A zuerst in reduzierte Zeilenstufenform bringen und dann noch einige Spaltenumformungen vornehmen:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

wobei die Umformung durch Linksmultiplikation mit

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & -3 \\ -2 & 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

gegeben ist (E ist das Produkt der EZU-Matrizen die A in reduzierte Zeilenstufenform bringen). Mittels Rechtsmultiplikation mit der invertierbaren Matrix

$$F = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

(Produkt von Elementaren Spaltenumformungen), finden wir, dass $EAF = D$, also $A = E^{-1}DF^{-1}$ und damit

$$[\text{id}_W]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{C}} = E^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

und

$$[\text{id}_V]_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}} = F^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Da $[\text{id}_W]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}'} = [\text{id}_W]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{C}} [\text{id}_W]_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}'}$, finden wir, dass

$$\begin{aligned} [\text{id}_W]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{E}'} &= [\text{id}_W]_{\mathcal{C}'}^{\mathcal{C}'} ([\text{id}_W]_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}'})^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \psi_{\mathcal{E}'}(-1) & \psi_{\mathcal{E}'}(Y^2) & \psi_{\mathcal{E}'}(Y) & \psi_{\mathcal{E}'}(Y^3) \\ \hline & & & \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Somit finden wir, dass

$$[\text{id}_W]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} = ([\text{id}_W]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{E}})^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

und damit lesen wir aus den Spalten ab, dass die Basis \mathcal{C} gegeben ist als $c_1 = -1 \cdot 1 + -1 \cdot Y + 0 \cdot Y^2 + -2 \cdot Y^3 = -1 - Y - 2Y^3$, $c_2 = Y^3$, $c_3 = Y$, $c_4 = -3Y + Y^2 - 2Y^3$. Analog geht man für die Basis \mathcal{B} vor, um aus der Basis \mathcal{B}' und der Basiswechselmatrix $[\text{id}_V]_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}$ die Basis \mathcal{B} zu finden.

Falls Zeit bleibt: Einführung von Gruppen mit Linksneutralem und Linksinversem sowie Untergruppen und Beispiele.

6 Serie 9 - Vorberechnung

- Darstellungsmatrizen
- Lösen von LGS
- Jedenfalls empfohlen: 3,4,5.

Kontakt:

Website: www.leopoldkarl.com

Mail: lekarl@student.ethz.ch

LinkedIn: [Leopold Karl](#)