

## I. Zeilenumformungen

- i) Zeilen vertauschen: Permutationsmatrix  $P$  [Umkehrung:  $P^{-1}$ ]
- ii)  $k$ -te Zeile mit Skalar multiplizieren:  $(a_{ij})_{ij} := \begin{cases} \lambda & | i=j=k \\ 1 & | i=j \neq k \\ 0 & | \text{sonst} \end{cases} \quad [i=j=k]$
- iii) Zeilen addieren:  $I + \lambda E_{kl}$  mit  $E_{kl} := \begin{cases} 1 & | \text{Eintrag} \\ 0 & | \text{sonst} \end{cases} \quad \begin{matrix} i=k, j=l \\ i=k, j \neq l \\ i \neq k, j=l \end{matrix} \quad [I + \lambda E_{kl}]$

## II. Gauß-Verfahren

- Ziel: Matrix in Zeilenstufenform (ZSF) bringen
- Algorithmus: Wähle Pivot  $p (\neq 0)$ ; ziehe Pivot-Zeile  $\frac{a_{ip}}{p}$  - und von  $i$ -ten Zeile (unter Pivotzeile) ab.
- Bsp.:  $\begin{pmatrix} \boxed{1} & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & \boxed{-6} & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & -6 & 1 \\ 0 & 0 & 5/6 \end{pmatrix}$

## III. Kronecker-Deltafunktion

$$\delta_{ij} := \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

## IV. Matrixmultiplikation

$$A_{m \times n} \cdot B_{n \times l} = C_{m \times l} := \left( \sum_j a_{ij} b_{jk} \right)_{ik}$$

Special  $\rightarrow$  Blockmultiplikation:  $\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{pmatrix}$

## V. Invertierbarkeit von Matrizen

- $GL_n(K)$  ... General Linear Group ( $n \times n$  Matrizen über  $K$ )
- $(A \cdot B)^{-1} = B^{-1} \cdot A^{-1}$  [ $(AB)^{-1} = (AB)^{-1} AA^{-1} BB^{-1} = A^{-1} B^{-1}$ ]
- $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$  [ $(A^T)^{-1} = (A^T)^{-1} \cdot (A^{-1} \cdot A)^T = (A^T)^{-1} \cdot A^T \cdot (A^{-1})^T = (A^{-1})^T$ ]
- $\nexists A \in GL_n(K)$ , so gilt:  $B \in GL_n(K) \Leftrightarrow A \cdot B \in GL_n(K)$

## Algorithmen:

I) Gauß-Problem: Gauß-Verfahren mit angehängter Identitätsmatrix:

$$(A | I) \rightarrow (I | A^{-1})$$

Bsp.: 
$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3/4 & -1/2 & -1/4 & 1 \end{array} \right) \rightarrow$$

$$\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 & -4/3 & -2/3 & 1/3 \\ 0 & 0 & 1 & -4/6 & -1/3 & 4/3 \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1/3 & 2/3 & -2/3 \\ 0 & -4 & 0 & -4/3 & -2/3 & 1/3 \\ 0 & 0 & 1 & -2/3 & -1/3 & 4/3 \end{array} \right)$$

II) Determinante & Adjunkte:  $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \tilde{A} \quad (=: \tilde{a}_{ij} = (-1)^{i+j} \det(A_{ji}))$

Bsp.: 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{-3} \begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & -4 \end{pmatrix}$$

III) Blockinversion mit Schurkomplement ( $S = D - CA^{-1}B$  und  $A \in GL_n(\mathbb{K})$ )

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} + A^{-1}BS^{-1}CA^{-1} & -A^{-1}BS^{-1} \\ -S^{-1}CA^{-1} & S^{-1} \end{pmatrix}$$

Bsp.: 
$$\left( \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{array} \right)^{-1} \quad A^{-1} = \frac{1}{-3} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \quad S^{-1} = 4/3 \quad \left( \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & -2 \\ 1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 4 \end{array} \right) \cdot \frac{1}{3}$$

## Kriterien für Invertierbarkeit:

- I)  $\exists A' : AA' = A'A = I$
- II)  $A$  hat vollen Rang
- III)  $A_{n \times n}$  hat in ZSF  $n$  Pivots
- IV)  $\det(A) \neq 0$
- V)  $\ker(A) = \{0\}$
- VI)  $\nexists$  EW  $\lambda : \lambda = 0$
- VII)  $A = \Pi$  aus  $P, I_m + E_{ij}, D \neq 0$
- VIII)  $A$  lässt sich durch Gauß-Verf. in ober  $\Delta$ -M. mit  $\text{diag} \neq 0$  bringen, sowie weiter auf  $I_m$
- IX)  $L_A$  ist inj. und End.  $\left. \begin{array}{l} \text{IX) } L_A \text{ ist inj. und End.} \\ \text{X) } L_A \text{ ist surj. und End.} \end{array} \right\} L_A \text{ ist bij.}$
- X)  $L_A$  ist surj. und End.

## Further Notes:

- I)  $\text{Diag}(a_i)^{-1} = \text{Diag}(1/a_i)$
- II)  $P^{-1} = P^T$
- III)  $Q^{-1} \in O(n) = Q^T$
- IV)  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

## VI. Dreiecksmatrizen (R... obere (rechte) Δ-M.; L... untere (linke) Δ-M.)

- $L_1 \cdot L_2 = L_3$ ;  $R_1 \cdot R_2 = R_3$  (insbesondere gilt:  $L^{-1} = L'$ ;  $R^{-1} = R'$ )
- Sei  $W := \begin{cases} 1 & | & i+j \neq n+1 \\ 0 & | & \text{sonst} \end{cases}$  dann gilt:  $WLW^{-1} = R$
- R mit  $\text{diag}(R) = 1$ :  $R = \prod (I_n + \lambda E_{ij})$  für gew.  $\lambda \in K$ ,  $i > j$

LR-Zerlegung:  $\forall A \in GL_n(K) \exists P, L, R: PA = LR$

- Algorithmus: Gauß mit gespeicherten Umformungsschritten

- Bsp.:  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow[\substack{\text{Speichere} \\ \text{in } (31)}]{-L_2 + L_3 \rightarrow L_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -2 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{P_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$\rightarrow L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$   $R = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$   $P = \prod_{i \in \pi} P_i = P_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

Bruckhart-Zerlegung:  $\forall A \in GL_n(K) \exists P, B, B'$  obere Δ-M.:  $A = BPB'$

- Algorithmus: Gauß von unten nach oben, links nach rechts (auch in Spalten!)

- Bsp.:  $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 4 \\ 3 & 2 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 4/3 & 3 \\ 0 & 0 & 4 \\ 3 & 2 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow$

$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 4/3 & 3 \\ 0 & 0 & 4 \\ 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2/3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow$

$\rightarrow B \begin{pmatrix} 0 & 4/3 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \\ 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1/3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2/3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow$

$\rightarrow B \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2/3 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \tilde{B}' \rightarrow BPB'$

Zusammengesetzte Matrizen

$(A_{m \times n} | I_n) \xrightarrow{\text{Zeilenop.}} (B_{m \times n} | U_{n \times n}) \Leftrightarrow B = UA$



# VII. Lineare Gleichungssysteme ( $Ax=b$ ) $\cong \text{Ker}(A)=0$

- eindeutige Lösung  $\Leftrightarrow A$  invertierbar  $\vee A$  hat vollen Spaltenrang  $\wedge e_n = 0$
- in ZSF: keine Lös.  $\Leftrightarrow \begin{pmatrix} * \\ 0_{n,e} \end{pmatrix} x = \begin{pmatrix} d_{e-n} \\ e_n \end{pmatrix}$  mit  $e_n \neq 0$

unendlich viele Lös  $\Leftrightarrow e_n = 0$

- $A$  auf ZSF bringen (ev. Variablensubstitution  $\cong$  Spaltensubstitution)

$$A \rightsquigarrow \begin{pmatrix} I_r & C \\ 0 & 0_{n,e} \end{pmatrix} x = \begin{pmatrix} d \\ e \end{pmatrix}$$

$$e=0 \Rightarrow \begin{pmatrix} d \\ 0 \end{pmatrix} \text{ part. Lös. } \begin{pmatrix} -C \\ I_e \end{pmatrix} z \text{ homogene Lös. (für } z \in K^e \text{)}$$

$$\Rightarrow x = \begin{pmatrix} d \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -C \\ I_e \end{pmatrix} z = \begin{pmatrix} d - Cz \\ z \end{pmatrix}$$

## Lösbarkeitskriterien

### i) Satz von Kronecker-Capelli:

$$\text{LGS lösbar} \Leftrightarrow \text{rang}(A) = \text{rang}(A|b) \quad [\text{Bew.:} \Leftrightarrow b \in \langle v_i \rangle \text{ mit } A = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}]$$

$$\text{ii) } \underline{\det(A) \neq 0} \vee (\det(A) = 0 \wedge \nexists \det(A_{b_i}) = 0 \text{ mit } A_{b_i} := \begin{pmatrix} v_1 & \dots & v_{i-1} & b & v_{i+1} & \dots & v_n \end{pmatrix})$$

• für invertierbare Matrizen  $A$

## Algorithmen

$$\text{i) } \underline{\text{Gauß-Verfahren}}: (A|b) \xrightarrow{\text{ZSF}} (A'|b') \text{ Einsetzen für Lösung}$$

$$\text{ii) } \underline{\text{Gauß-Jordan}}: (A|b) \xrightarrow{\text{Variablen vert.}} \begin{pmatrix} I & S & | & b' \end{pmatrix} \text{ Einsetzen}$$

→ für invertierbare Matrizen:

$$\text{iii) } \underline{\text{Kehrwertberechnung}} \quad Ax=b \Leftrightarrow x = A^{-1}b$$

$$\text{iv) } \underline{\text{Cramer's Rule}}: b_i = \frac{\det(A_{b_i})}{\det(A)} \quad \text{mit } A_{b_i} = A, \text{ wobei die } i\text{-te Spalte durch } b \text{ ausgetauscht wurde}$$

$$\text{Bsp.: } \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) =: A \quad \det(A) = 4$$

$$\Rightarrow b_1 = \frac{-5}{4} \quad b_2 = \frac{3}{4} \quad b_3 = \frac{2}{4} \quad \Rightarrow b = \begin{pmatrix} -5 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{4}$$

## VIII. Vektorräume

- Def.: Tupel  $(V, +, \cdot, 0_V)$  mit  $+$ :  $V \times V \rightarrow V: (v, w) \rightarrow v+w$   
über Körper  $K$   $\cdot$ :  $K \times V \rightarrow V: (\lambda, v) \rightarrow \lambda v$

Axiome:

- $(V, +, 0_V)$  ist abelsche Gruppe
- Assoziativität bzgl.  $\cdot$ :  $\forall \lambda, \mu \in K, \forall v \in V: (\lambda \cdot \mu) \cdot v = \lambda \cdot (\mu \cdot v)$
- Einselement  $(1_K)$ :  $\forall v \in V: 1_K \cdot v = v$
- Links- & Rechtsdistributivität:  $\forall \lambda, \mu \in K, \forall v \in V: (\lambda + \mu)v = \lambda v + \mu v$

## IX. Unterräume

$U \neq \emptyset$

- $U \subset V$  Untervektorraum  $\Leftrightarrow \forall u, t \in U: u+t \in U \wedge \lambda u \in U \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow (U, +|_U, \cdot|_U, 1_U) \text{ VR über } K$$

- $\bigcap_{i \in I} U_i$  ist UVR  $\Leftrightarrow \forall i: U_i \neq \emptyset$

- $\bigcup_{i \in I} U_i$  ist UVR  $\Leftrightarrow \exists i: \forall j: U_j \subset U_i$

- Bsp. (triviale UVR):  $0 = \{0_V\}; V$

- $\sum_{i \in I} a_i v_i := \sum_{i \in I} a_i v_i \mid \text{für alle } a_i = 0 =: \langle V = \{v_i \in I\} \rangle \stackrel{\text{UVR!}}{\subset} V$

## X. Lineare Unabhängigkeit & Basis

- Def.  $\{v_i \in I\}$  ist linear unabhängig  $\Leftrightarrow (\sum_{i \in I} a_i v_i = 0 \Leftrightarrow \forall i: a_i = 0)$

- $\{v_i \in I\}$  l.u.  $\Leftrightarrow \forall w \in \langle \{v_i \in I\} \rangle: w$  hat eindeutige Darstellung als Linearkombination von  $\{v_i \in I\}$

- Def.  $\{v_i \in I\}$  ist Basis von  $V \Leftrightarrow \langle \{v_i \in I\} \rangle = V \wedge \{v_i \in I\}$  ist l.u.

$\Leftrightarrow \langle \{v_i \in I\} \rangle$  ist Erzeugendensystem von  $V$   $\wedge |\{v_i \in I\}|$  minimal für ES

$\Leftrightarrow \langle \{v_i \in I\} \rangle$  l.u.  $\wedge |\langle \{v_i \in I\} \rangle|$  für l.u.

- Steinitz'scher Austauschsatz: Für l.u.  $\{v_i \in I\}$  existieren paarweise verschiedene  $\{b_i \in I\}$ , sodass  $(\{b_j \in J\} =: B) \setminus \{b_i \in I\} \cup \{v_i \in I\}$  ist Basis von  $V$

$\dim(V^{(I)}) \geq |I|$  für  $|I| \geq \infty$  im Sinne unendlicher Kardinalzahlen

$$\dim(U+V) - \dim(U \cap V) = \dim(U) + \dim(V)$$

Basis von  $U_1 \cap U_2$  Algorithmus:

Schreibe  $(b_{i \in I}^1, b_{i \in J}^2) = B$  in Matrix.  $\xrightarrow{\text{Gau-2}} \# \text{Nullzeilen} = \dim(U_1 \cap U_2)$

$$\text{Ker}(B) = \text{Basis}(U_1 \cap U_2)$$

Direkte Summe (interc)

$$V = U_1 \oplus U_2 \Leftrightarrow V = U_1 + U_2 \wedge U_1 \cap U_2 = \{0_V\}$$

## XI. Lineare Abbildungen

Def.:  $f$  linear  $\Leftrightarrow f(\lambda a + b) = \lambda f(a) + f(b)$

Grundeigenschaften: 1)  $f(0_V) = 0_W$

2)  $f$  durch Basisvektoren eindeutig bestimmt

Def.: - Kern von  $f := \{v \in V \mid f(v) = 0\} \subset V$

- Bild von  $f := \{w \in W \mid \exists v \in V: f(v) = w\} \subset W$

$f$  inj.  $\Leftrightarrow \text{Ker}(f) = \{0_V\}$

$f$  surj.  $\Leftrightarrow \text{Bild}(f) = W$

$$\dim(V) = \dim(\text{Ker}(f)) + \dim(\text{Bild}(f))$$

Falls  $\dim(V) = \dim(W)$  gilt:  $f$  inj.  $\Leftrightarrow f$  surj.  $\Leftrightarrow f$  bij.

$f$  ist Isomorphismus  $\Leftrightarrow f$  bij.  $\Leftrightarrow A$  invertierbar  $\wedge f = L_A$

$$V \cong W \Leftrightarrow \dim V = \dim W$$

↑  
Isom.

[linear]

Begrifflichkeiten linearer Funktionen:

- i) Homomorphismus,  $V \rightarrow W$  [ $\text{Hom}_K(V, W)$ ]
- ii) Monomorphismus,  $V \hookrightarrow W$  [inj., lin.]
- iii) Epimorphismus,  $V \twoheadrightarrow W$  [surj., lin.]
- iv) Isomorphismus,  $V \xrightarrow{\sim} W$  [bij., lin.]
- v) Endomorphismus,  $V \rightarrow V$  [lin.,  $V \rightarrow V$ ]
- vi) Automorphismus,  $V \xrightarrow{\sim} V$  [lin., bij.,  $V \rightarrow V$ ]



Summen und Produkte: i)  $\prod_{i \in I} V_i := \{v_i \in \prod_{i \in I} V_i \mid v_i \in V_i\}$  kart. Produkt;

mit  $+$ :  $(v_i)_i + (v'_i)_i \mapsto (v_i + v'_i)_i$

$\cdot$ :  $\lambda (v_i)_i \mapsto (\lambda v_i)_i$ : direktes Produkt

ii) äußere direkte Summe:  $\bigoplus_{i \in I} V_i := \{(v_i)_{i \in I} \mid \forall i: v_i \in V_i \wedge \text{fast alle } v_i = 0\}$

iii) innere direkte Summe:  $\bigoplus_{i \in I} V_i$  (wenn  $\bigoplus_{i \in I} V_i \rightarrow V$ ,  $(v_i)_i \mapsto \sum_{i \in I} v_i$ )

isomorphe Abb.

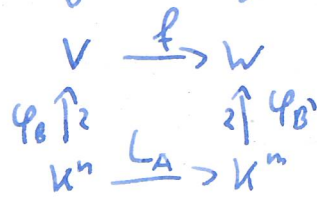
iv) Abbildungen auf diese:

$\text{proj}_j: \prod_{i \in I} V_i \rightarrow V_j, (v_i)_i \mapsto v_j$

$\text{incl}_j: V_j \rightarrow \prod_{i \in I} V_i, v_j \mapsto \begin{cases} v_j & | \ i=j \\ 0 & | \ i \neq j \end{cases}$

} linear!

Darstellungsmatrix: A ist Darstellungsmatrix von f, wenn das folgende Diagramm kommutiert:



f Isomorphismus  $\Leftrightarrow A = {}_B [f]_{B'}$   
 invertierbar  $\wedge$  quadr.  
 $\Rightarrow {}_B [f^{-1}]_{B'} = {}_B [f]_{B'}^{-1}$

Basiswechsel:  ${}_B [\text{id}]_{B'} = {}_{B'} [\text{id}]_B^{-1}$

${}_B [if]_{B'} = {}_B [\text{id}]_B {}_B [f]_{B'} {}_{B'} [\text{id}]_{B'}$

Rang :=  $\dim \text{Bil}(f)$

Es gilt: - Spaltenrang = Zeilenrang

- Ranginvarianz unter Isomorphismen:  $\text{Rang}(f) = \text{Rang}(\varphi \circ f \circ \psi)$ ,  $\varphi, \psi$  Isomorp.

Abbildungsräume

$\text{Hom}_K(V, W) := \{h: V \rightarrow W \mid h \text{ linear}\}$

$\text{End}_K(V) := \text{Hom}_K(V, V)$

$\dim_K \text{Hom}_K(V, W) = \dim V \cdot \dim W$  für  $|V|, |W| < \infty$

Endomorphismering (End $_K(V)$ ,  $\mathcal{O}_V$ , id $_V$ , +,  $\circ$ )